**Příloha č. 4 Technické parametry nabízeného plnění**

|  |  |
| --- | --- |
| **Název dodavatele (vč. právní formy)** | (doplní dodavatel) |
| **Sídlo / místo podnikání** | (doplní dodavatel) |
| **IČO** | (doplní dodavatel) |
| **DIČ** | (doplní dodavatel) |

|  |  |
| --- | --- |
| **Název parametru** | **Hodnota parametru** |
| Typ kamery | (doplní dodavatel) |
| Rozlišení senzoru | (doplní dodavatel) |
| Velikost pixelu | (doplní dodavatel) |
| Rychlost snímkování | (doplní dodavatel) |
| Parametry čoček | (doplní dodavatel) |
| USB3 interface | ANO/NE1 |
| Systém RAID (Redundant Array of Independent Disks) | ANO/NE1 |
| Počítač | (doplní dodavatel) |
| Export naměřených dat do formátů | (doplní dodavatel) |
| 3D kalibrace pomocí kalibračních terčů | ANO/NE1 |
| Uživatelské programování vlastních postupů (macroprogramming) | ANO/NE1 |
| Počet vstupů/výstupů řídící jednotky | (doplní dodavatel) |
| Upínání kamer | (doplní dodavatel) |
| Velikost upínacího systému | (doplní dodavatel) |
| Metoda DIC pracuje na základě metody „Least Square matching“ | ANO/NE1 |
| Asistenční SW pro nastavení experimentu, fokusu a dynamického rozsahu | ANO/NE1 |
| Automatická minimalizace kalibračních chyb | ANO/NE1 |
| Softwarové řízení experimentu vč. Zaznamenávání a vyhodnocování dat | ANO/NE1 |
| Velikost snímané modelové domény  | (doplní dodavatel) |
| Možnost upgradu na Tomo imagin | ANO/NE1 |
| Jednotka pro synchronizaci kamer | ANO/NE[[1]](#footnote-1) |

|  |
| --- |
| ………………………………………………………………… |
| *(Jméno/Obchodní firma, jméno a podpis osoby oprávněná jednat za dodavatele - doplní dodavatel)* |

1. Dodavatel vybere jednu z variant [↑](#footnote-ref-1)